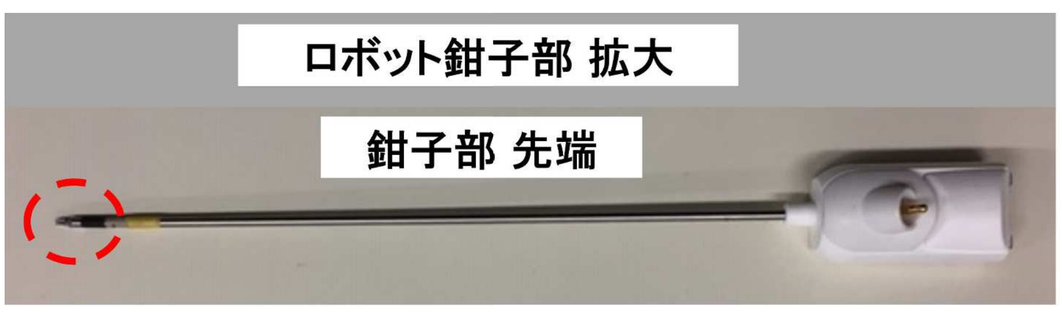
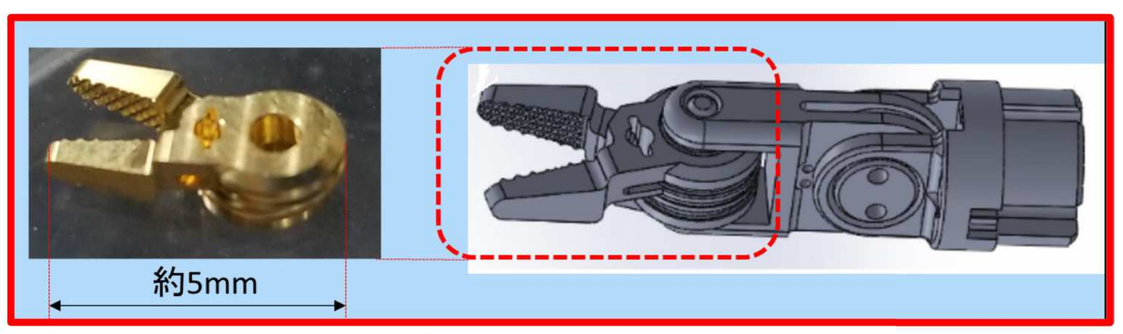
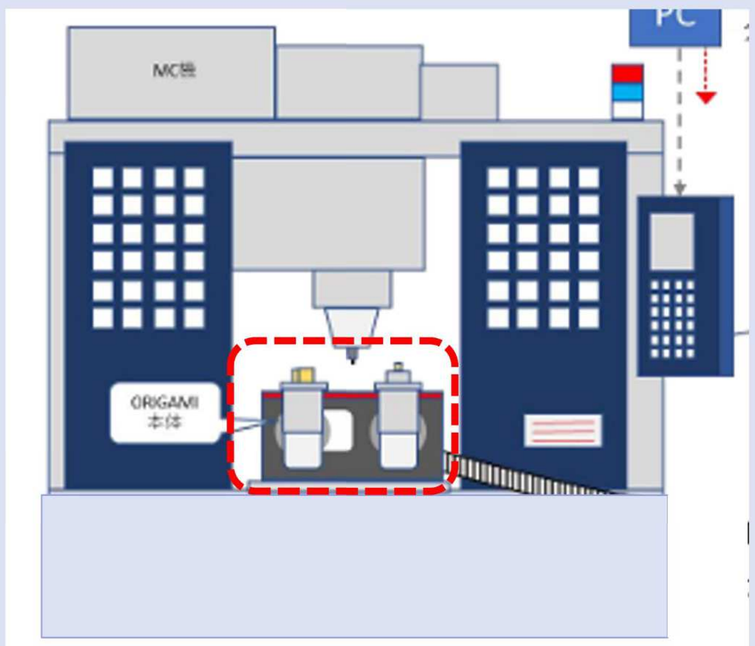
株式会社入曽精密

医療補助ロボット向けディスポーザブル マイクロ鉗子ユニット

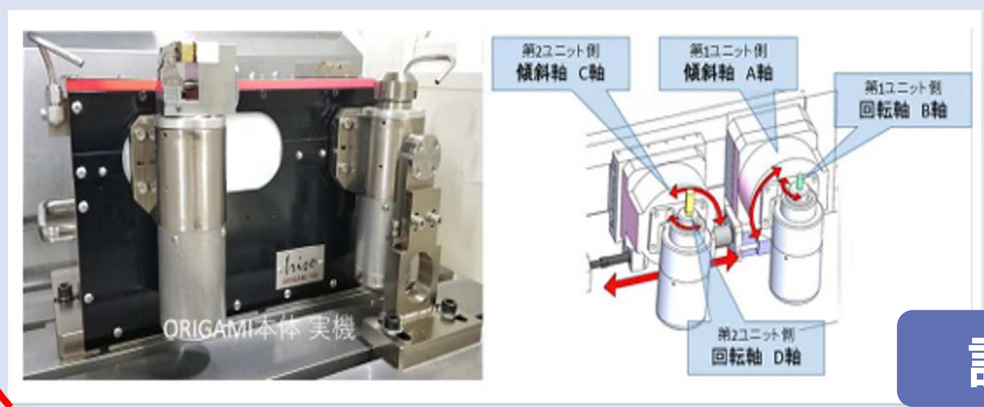




新製造方法“ORIGAMI”
人手による段取替えを自動化：工程集約
（段取り替えロボット“ORIGAMI”を活用）



“ORIGAMI機構図”



詳細はこちら

特　徴

■ 特徴１　医療補助ロボットのアーム先端の鉗子部品を安価に製造し、
ディスポーザブル化を実現しました。
■ 特徴２　優れた機能･精度を持つ鉗子を容易に製作できるようになりました。

活用場面･実績等

■ 実績　内視鏡ホルダロボットEMAROに搭載

令和元年度埼玉県先端製品開発費補助金