

ロボット関連技術PRカード

1. 企業概要

会社名	株式会社システムイグゼ			代表者名	葦塚 昇		
				窓口担当	葦塚 昇		
事業内容	ロボット、シミュレーション技術開発			URL	https://www.facebook.com/groups/3200910210011199		
主要製品	変形偏心車輪、超高速流体シミュレーション						
所在地	千葉県佐倉市上志津 1805-1-1-512						
電話/FAX 番号	043-460-1760/043-460-1761			E-mail	system@olive.ocn.ne.jp		
資本金(百万円)	10	設立年月	1988年6月	売上(百万円)	6	従業員数	1

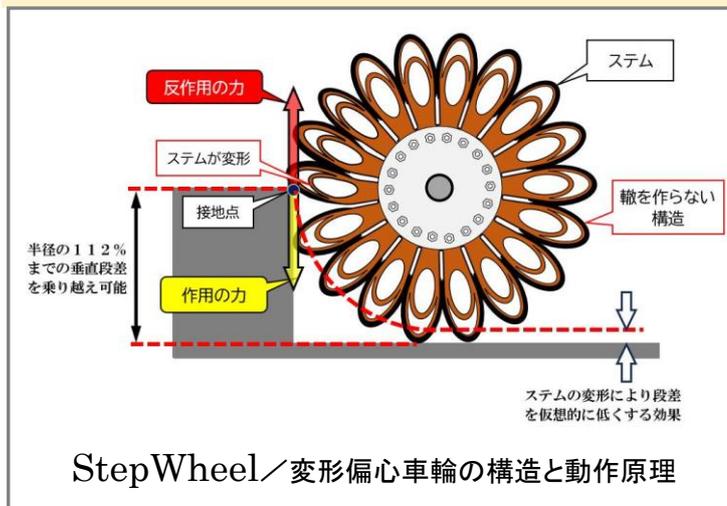
2. PR事項

『特許技術：二足歩行機能の代替技術「StepWheel/変形偏心車輪」』



スリップせずに段差・階段を昇降
 【変形偏心車輪：2023年 特許取得】

変形偏心車輪は、「**個性的**」、「**独創的**」、「**唯一無二**」を目指した**車輪歩行技術**です！



●二足歩行機能の代替技術

「StepWheel/変形偏心車輪」は、「摩擦力」を使用せず、二足歩行(脚歩行)と同じ「作用・反作用の力」を使用することで、スリップすることなく階段を昇降できます。轍(わだち)を作らないので、砂地など不安定な環境でも安定した走行を可能にします。二足歩行(脚歩行)は、制御が難しく、大型化や製造・稼働コストが高いなどの観点から、低コストロボットへの活用ができていません。弊社が開発した二足歩行を代替する変形偏心車輪を用いることで、人間の生活環境を移動できるロボット開発が可能です。



●段差・階段を昇降できる能力

車輪半径の112%の垂直段差を乗り越える能力があり、日本に存在する殆ど全ての階段を昇降し、街中にある石段などの凹凸がある環境を走行できます(※建築基準法に準拠した階段、段差)。

※適用：サービスロボット、ドローン、AGV、UGV、電動車いす、介護ロボット、警備ロボット、消防・警察用特殊車両、撮影ロボット、農業用ロボット、山岳救助用自走担架、災害時の支援用搬送車、火山探査車、月面探査車

3. 特記事項(得意技術以外にPRしたい事項 例：特許情報、応用分野、表彰・認定)

特許取得済み件数 3件

2002年 経済産業省後援 未踏ソフトウェア創造事業の採択プロジェクト(言語解析)として認定